ELEVATION ACTUATOR FOR UPPER FACE TREATMENT UNIT OF CAR BODY WASHING DEVICE FOR VEHICLE

Patent number:

JP5147506

Publication date:

1993-06-15

Inventor:

TAKEUCHI SHIGEO

Applicant:

TAKEUCHI IRON WORKS CORP

Classification:

- international:

B60S3/06

- european:

Application number:

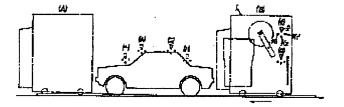
JP19920140786 19920601

Priority number(s):

Abstract of JP5147506

PURPOSE:To simplify the structure of a car body washing device and improve its durability so that a treatment unit can correctly follow the shape of the upper face of a vehicle in no contact therewith and trouble can be avoided as possible.

CONSTITUTION:An elevation actuator comprises the first photoelectric switches K1. k1' which are arranged under a treatment unit 2, the second photoelectric switches K2 which are arranged apart from the first photoelectric switches K1, k1' respectively, in vehicle longitudinal direction and downward at respective intervals, and a control means to control respective elevation actuators so that the treatment unit is moved up when the first photoelectric switches detect a car body face, the move-up of the treatment unit is stopped when the first photoelectric switches K1, k1' do not detect the car body face and the second photoelectric switch k2 detects the car body face and the treatment unit is moved down when neither one of the first and second photoelectric switches detects the car body face.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-147506

(43)公開日 平成5年(1993)6月15日

(51) Int.Cl.5

識別記号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

B60S 3/06

8510-3D

審査請求 未請求 発明の数1(全 8 頁)

(21)出願番号

特願平4-140786

(62)分割の表示

特願昭62-261042の分割

(22)出願日

昭和62年(1987)10月16日

(71)出願人 000210595

竹内鉄工株式会社

愛知県名古屋市港区木場町2番地

(72)発明者 竹内 茂夫

愛知県名古屋市港区木場町二番地

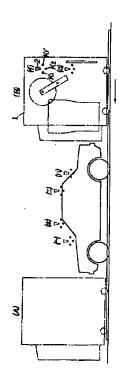
(74)代理人 弁理士 落合 健 (外1名)

(54) 【発明の名称】 車両の車体洗浄装置における上面処理装置の昇降作動装置

(57)【要約】

【目的】 車体洗浄装置において、構造簡素化と耐久性 向上とを図りつつ処理装置を車両上面形状に対し非接触 で的確に追従させることができ、更に故障発生を極力回 避できるようにする。

【構成】 処理装置 2 よりも下方に配設された第 1 光電スイッチ K_1 (K_1 ') と、その第 1 光電スイッチに対し車両前後方向及び下方にそれぞれ間隔をおいて配設された第 2 光電スイッチ K_2 と、第 1 光電スイッチが車体面を検出した時には処理装置 2 を上昇させ、また第 1 光電スイッチが車体面を検出せず且つ第 2 光電スイッチが車体面を検出せず且つ第 2 光電スイッチが車体面を検出せず且の昇降を停止させ、更に第 1 及び第 2 光電スイッチが何れも車体面を検出しない時には処理装置を下降させるようにそれぞれ昇降装置を制御する制御手段とを備える。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 門型フレーム(1)に、車両の車体上面 の洗浄処理を行う処理装置(2)を昇降自在に支持し、 その処理装置(2)を昇降装置(E)により作動制御し て、前記処理装置(2)を車両の車体上面形状に無接触 で追従するように昇降作動させる、車両の車体洗浄装置 における上面処理装置の昇降作動装置において、前記処 理装置(2)よりも下方に配設されて該処理装置(2) と一体的に昇降する第1光電スイッチ(K1, K1') と、その第1光電スイッチ (K1, K1, ') に対し車両 10 前後方向及び下方にそれぞれ間隔をおいて配設されて該 処理装置(2)と一体的に昇降する第2光電スイッチ (K2) と、前記第1光電スイッチ (K1, K1') が 車体面を検出した時には前記処理装置(2)を上昇さ せ、また前記第1光電スイッチ (K1, K1, 1) が車体 面を検出せず且つ前記第2光電スイッチ(K2)が車体 面を検出した時には前記処理装置 (2) の昇降を停止さ せ、更に前記第1及び第2光電スイッチ(K1, K1 ′; K2) が何れも車体面を検出しない時には前記 処理装置(2)を下降させるようにそれぞれ前記昇降装 20 置(E)を制御する制御手段(60)とを備えたことを 特徴とする、車両の車体洗浄装置における上面処理装置 の昇降作動装置。

【請求項2】 車両が停止しており、門型フレーム (1)が車両の前後方向に走行する、請求項1に記載 の、車両の車体洗浄装置における上面処理装置の昇降作 動装置。

【請求項3】 処理装置(2)が車両の車体上面乾燥/ ズルである、請求項1又は2に記載の、車両の車体洗浄 装置における上面処理装置の昇降作動装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、車両の車体洗浄装置に おいて、車両の車体上面の洗浄処理を行う上面処理装置 の昇降作動装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、車両の車体洗浄装置において、車両の車体上面の、シャワーノズルよりの高圧水の噴射による水洗い処理、および乾燥用ノズルによる乾燥処理等の洗浄処理を行うのに、それぞれ上面シャワーノズル、および上面乾燥ノズルといった処理装置を用いており、これら処理装置を車両の車体上面形状に無接触で追従するように昇降作動させるために、車体面を検出し得る光電スイッチを用いるようにしたものは公知である(例えば特公昭49-4431号公報及び特開昭62-120250号公報を参照)。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところが前記特公昭4 間隔をおいて配設されて該処理装置と一体的に昇降する 9-4431号公報のものでは、相互に間隔をおいて配 第2光電スイッチと、前記第1光電スイッチが車体面を設されて処理装置と共に昇降し得る3個の光電スイッチ 50 検出した時には前記処理装置を上昇させ、また前記第1

2

によって車体面と処理装置との相対位置を検出して処理 装置の昇降を制御するようにしているから、全体として 装置が複雑化してコストが嵩む不具合がある。またその 制御に当たっては、例えば上下に離隔した2個の光電ス イッチの何れもが車体面を検出したことを条件として処 理装置が上昇するように構成されているため、特に処理 装置を自動車の傾斜したウインドガラス面に略沿って上 昇させる場合には、上側の光電スイッチが車体面(ウイ ンドガラス面の外端面近傍部分)を検出しても下側の光 電スイッチがウインドガラスの外端面より内方部分(こ の内方部分の方が上記外端面近傍部分よりも光を透過さ せ易い)を透過した光を感知して車体面を検出し得なく なってしまい、その場合には処理装置が上昇し得なくな ってウインドガラス面の衝接する虞れがある。一方、処 理装置の下降は、3個の光電スイッチ全部が車体面を検 出することを条件として制御されるため、その3個の光 電スイッチのうちの1個でも投光面又は受光面が洗浄水 等で汚れされて遮光状態となってしまうと処理装置を下 降させ得なくなるといった不都合を生じる。

【0004】また前記特開昭62-120250号公報のものでは、1個の光電スイッチによって車体面と処理装置との相対位置を検出して昇降装置の昇降を制御するようにしており、処理装置が下降して光電スイッチが車体上面を検知すると処理装置を上昇させ、またその上昇により処理装置が車体上面より離れ過ぎて光電スイッチが車体上面を検知しなくなると同処理装置を再び下降させるようにしている。従って車体上面が略水平な天井面等であっても処理装置が上昇・下降を頻繁に繰り返して波打つように車体上面形状に追従し、処理装置の昇降頻度が必要以上に多くなってその昇降駆動系の耐久性を低下させるという問題がある。

【0005】本発明は、前述の問題点に鑑みなされたもので、装置の構造簡素化と耐久性向上とを図りつつ処理 装置を車両上面形状に対し非接触で的確に追従させ得る ようにし、しかも故障の発生を極力回避し得るようにし た、車両の車体洗浄装置における上面処理装置の昇降作 動装置を提供することを目的とする。

[0006]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するために本発明は、門型フレームに、車両の車体上面の洗浄処理を行う処理装置を昇降自在に支持し、その処理装置を昇降装置により作動制御して、前記処理装置を車両の車体上面形状に無接触で追従するように昇降作動させる、車両の車体洗浄装置における上面処理装置の昇降作動装置において、前記処理装置よりも下方に配設されて該処理装置と一体的に昇降する第1光電スイッチに対し車両前後方向及び下方にそれぞれ間隔をおいて配設されて該処理装置と一体的に昇降する第2光電スイッチと、前記第1光電スイッチが車体面を第2光電スイッチと、前記第1光電スイッチが車体面を輸出した時には前記処理装置をも見され、また前記第

光電スイッチが車体面を検出せず且つ前記第2光電スイ ッチが車体面を検出した時には前記処理装置の昇降を停 止させ、更に前記第1及び第2光電スイッチが何れも車 体面を検出しない時には前記処理装置を下降させるよう にそれぞれ前記昇降装置を制御する制御手段とを備えた ことを特徴とする。

【0007】こゝで洗浄処理とは、車体洗浄に際して行 う水洗い処理、乾燥処理等の処理を意味するものとす る。

[0008]

【実施例】以下、図面により本発明の、処理装置として 乾燥処理を行う上面乾燥ノズルを用いた一実施例を説明 する。

【0009】図1は、本発明の一実施例の正面図、図2 は、本発明の一実施例の要部側面図である。図1,図2 において、門型フレーム1には、走行レール7,7に沿 って往復走行できるように車輪8.8が軸支されてい る。そして、門型フレーム1の両側上部に、それぞれ送 風機9, 9が設けられている。そして、前記送風機9, 装置として上面乾燥ノズル2が連結されている。

【0010】前記乾燥ノズル2の左右両端には支持杆1 1, 11が設けられている。前記支持杆11, 11の先 端には、門型フレーム1の両側に設けた案内部材3,3 に沿って昇降できるようにした昇降部材12,13が固 着されている。

【0011】前記上面乾燥ノズル2の上端中央部には索 条14,14の一端が固着されている。前記索条14, 14は、門型フレーム1に軸支した案内滑車15,1 5, 16, 16を経由したのち垂下されて動滑車17, 17を吊下げ、その他端が門型フレーム1に固着されて いる。前記動滑車17, 17は、動滑車枠18に軸支さ れており、該動滑車枠18は下端が門型フレーム1に軸 支されたシリンダ4のピストンロッド5の上端に固着さ れている。前記シリンダ4の上端には、ピストンロッド 5を停止させる後述の停止装置6が設けられている。

【0012】前記昇降部材12,13はその下部に軸支 されている、下部ガイドローラ19,19を支点とし て、門型フレーム1の移動方向(図1において、紙面に 垂直方向) に揺動できるように案内部材3,3に係合さ 40 れる。また一方の昇降部材12の上部には、揺動腕20 が軸支され、その先端には上部ガイドローラ21が軸支 されている。さらに、前記昇降部材12と、揺動腕20 の間には中立ばね22が張設されている。また他方の昇 降部材13の上部には、昇降部材12,13が所定の角 度以上に揺動したときに作動し、門型フレーム1の走行 を停止する信号を出力するリミットスイッチ23が設け られている。前記リミットスイッチ23のアクチュエイ ター24の先部には、案内ローラ25が軸支されてい る。

【0013】前記支持杆11,11の昇降部材12側に は、処理装置としての上面乾燥ノズル2よりも下方に配 設されて該ノズル2と一体的に昇降する、乾燥工程の復 行時に用いられる第1光電スイッチK: と、その第1光 電スイッチK1 に対し車両前後方向及び下方にそれぞれ 間隔をおいて配設されて該ノズル2と一体的に昇降す る、乾燥工程の往行時及び復行時に共用される第2光電 スイッチK2と、その第2光電スイッチK2に対し車両 前後方向及び上方にそれぞれ間隔をおいて配設されて該 10 ノズル2と一体的に昇降する、乾燥工程の往行時に用い られる他の第1光電スイッチK1 / とが配設されてお り、図示例では前記3つの光電スイッチK1, K2, K 1 ′ が上面乾燥ノズル2の下方の対称位置に設けられ

【0014】一方、前記支持杆11,11の昇降部材1 3 側には、光電スイッチK1 , K2 , K1 'の対応する 位置に光源L1, L2, L1 'が配設されている。

【0015】また、前記シリンダ4のまわりには、一定 の間隙を有して門型フレーム1から張出したシリンダ転 9の吐出口に連接した送風管10,10の先端に、処理 20 倒防止金具26が設けられ、シリンダ4の上部には、動 滑車枠18の下降を制御するストッパー27が設けられ ている。そして門型フレーム1には動滑車枠18の上昇 を制限するストッパー28が設けられている。さらに、 電磁弁42が、停止装置6に、固定絞り付逆止弁46が シリンダ4に、加圧容器45が固定絞り付逆止弁46に それぞれ接続されており、それらは後述するエアおよび 油圧回路に接続されている。

> 【0016】而して前記シリンダ4及び停止装置6は、 互いに協働して上面乾燥ノズル2を昇降させる本発明の 30 昇降装置Eを構成している。

【0017】さらにまた、門型フレームの両側には、側 面乾燥ノズル29,29が、上面乾燥ノズル2の下部中 央には、回転ローラ30,30がそれぞれ設けられてい

【0018】図3は、図1、図2に示した停止装置6の 構成を示す図である。ピストンロッド5には、リング状 のプレーキシュー31が設けられこのプレーキシュー3 1にプレーキ腕32の上部が押付けられている。そして 該プレーキ腕32の上部は、プレーキシュー31と停止 装置6のケーシング間に、ピストンロッド5の径方向に 揺動可能に支持されている。プレーキ腕32の下部に は、ローラ33が軸支され、該ローラ33はプレーキば ね34により上方に付勢されたプレーキピストン35の テーパ部351 により内側に押圧されている。プレーキ 腕32によりプレーキシュー31がピストンロッド5に 押付られているので、前記電磁弁42からの加圧空気が 空気供給口36に供給されていないとピストンロッド5 は停止される。そして、加圧空気が供給されると、プレ ーキピストン35はプレーキばね34の付勢力に抗して 50 下方に押下げられ、ローラ33は外側に移動する。その

ため、プレーキ腕32はプレーキシュー31をピストン ロッド5に押付けなくなるので、ピストンロッド5は自 由に作動する。

【0019】図4は、エアおよび油圧回路を示す図であ る。加圧空気源に接続された配管40は、圧力を調整す る減圧弁41と三方電磁弁42を介して、停止装置6の 空気供給口36に接続される。また、配管40は、減圧 弁43と三方電磁弁44を介して、加圧容器45の上部 にも接続されている。そして、加圧容器45に入れられ に供給される。固定絞り付逆止弁46は、シリンダ4が 縮むとき逆止弁が開弁され、伸びるとき閉弁される。

【0020】図5は、前記光電スイッチK1, K2, K 1 / と電磁弁のコイルとの接続を示す図であり、この図 に示された制御回路は、後述するように第1光電スイッ チK1 (K1 ′)が車体面を検出した時には処理装置と しての上面乾燥ノズル2を上昇させ、また第1光電スイ ッチK1 (K1′)が車体面を検出せず且つ第2光電ス イッチK2 が車体面を検出した時には該ノズル2の昇降 第2光電スイッチK2 が何れも車体面を検出しない時に は該ノズル2を下降させるようにそれぞれ前記昇降装置 Eを制御する本発明の制御手段60を構成している。

【0021】前記電磁弁44のコイル44Cには、乾燥 工程の復行時において第1光電スイッチK1 の光が遮断 されたときに開く接点Ki Sと、乾燥工程の復行時に閉 じる接点RASが接続されている。また、前記電磁弁4 2のコイル42 Cには、乾燥工程の往行時において他方 の第1光電スイッチK1 ′の光が遮断されたときに閉じ る接点K₁ S′と、第2光電スイッチK₂ の光が遮断さ 30 れたときに開く接点K2Sと、乾燥工程の往行時に閉じ る接点RBSが接続されている。そして、接点KiSと コイル44Cの間と、接点K1S'と接点K2Sの間が 接続されている。

【0022】次に、前述の構成を備えた本発明の実施例 の作用について説明する。

【0023】図6は、門型フレーム1の復行で乾燥処理 を行う場合の上面乾燥ノズル2の位置を示す図である。 門型フレーム1が、図中(A)で示す位置から(B)で 示す位置に、走行フレーム7,7に沿って往行する。こ 40 のとき、プラシング処理、水洗い処理が行われる。そし て、(B)で示す位置で、前記接点RASが閉じ、第1 光電スイッチK1は光源L1の光が通過しているので接 点Ki Sも閉じているので、コイル44Cに電流が流れ 電磁弁44は閉弁される。そのため、上面乾燥ノズルは 自重でストッパ27により定まる上限位置(イ) からスト ッパ28により定まる下限位置(ロ)に下降する。このと き、シリンダ4からの作動油は、固定絞り付逆止弁46 の逆止弁が閉弁されているので、固定絞りにより調整さ れて加圧容器 4 5 に戻る。そのため、上面乾燥ノズル2 50

は、遅いスピードで下降する。

【0024】門型フレーム1が(B)で示す位置から矢 印方向に移動して、上面乾燥ノズル2が(ハ) に位置する と、第1光電スイッチK1 に対応する光源L1 の光が車 両の傾斜したリヤガラス面により遮断されるので、これ に応動して接点K1 Sが開き、コイル44Cに電流が流 れなくなる。そのため、電磁弁44が開弁し、シリンダ 4が加圧され、上面乾燥ノズル2は上昇する。このと き、固定絞り付逆止弁46の逆止弁は開弁されている。 た作動油は固定絞り付逆止弁46を介して、シリンダ4 10 そのため、上面乾燥ノズル2は速いスピードで上昇す る。この上昇により第1光電スイッチK1 に対応する光 源Li の光が通過するようになると、接点Ki Sが再び 閉じられて上面乾燥ノズル2は下降し、以後この上昇・ 下降を繰り返しつつ上面乾燥ノズル2はリヤガラス面に 略沿って上昇する。

【0025】そして、上面乾燥ノズル2が車両の天井面 に対応した位置(こ)に達すると、第2光電スイッチK2 に対応する光源L2 の光が車両天井面により遮断され、 第1光電スイッチK1 に対応する光源L1 の光は通過す を停止させ、更に第1光電スイッチ K_1 (K_1 ')及び 20 るので、接点 K_2 Sが閉じ、接点 K_1 Sも閉じ、コイル 42C, 44Cに電流が流れる。そのため、電磁弁4 2, 44は励磁されて、ピストンロッド5は停止装置6 により停止されるので、上面乾燥ノズル2は乾燥処理に 適した昇降位置に保たれる。

> 【0026】上面乾燥ノズル2が位置(ホ) に達して、車 両の傾斜したフロントガラス面に対向するようになる と、第2光電スイッチK2に対応する光源L2の光は通 過するので、接点K2 Sが開き、コイル42Cに電流が 流れなくなる。そのため、電磁弁42は開弁し、停止装 置6によるピストンロッド5の停止は解除され、上面乾 燥ノズル2は下降する。この下降により第2光電スイッ チK』に対応する光源L』の光が遮断されるようになる と、接点K2 Sが再び閉じられて上面乾燥ノズル2の下 降は停止し、以後この下降・停止を繰り返しつつ上面乾 燥ノズル2はフロントガラス面に略沿って下降して下限 位置(^) にくる。そして門型フレーム1が(A)で示す 位置に達すると、接点RASが開き、コイル44Cに電 流が流れなくなる。そのため、電磁弁44が開弁し、シ リンダ4が加圧され、上面乾燥ノズル2は上限位置まで 上昇する。

【0027】図7は、門型フレームの復行で乾燥処理を 行う場合の上面乾燥ノズル2の位置を示す図である。門 型フレーム1は(C)で示す位置から(D)で示す位置 へ向って走行する。このとき、前記接点RBSが閉じ、 他方の第1光電スイッチK1 / に対応する光源L1 / の 光は通過するので接点Ki S'も閉じ、コイル44Cに 電流が流れる。そのため、電磁弁44は励磁され、上面 乾燥ノズル2は、上限位置(ト) から下限位置(チ) に下降

【0028】上面乾燥ノズル2が位置(リ)に達すると、

他方の第1光電スイッチK1 ′に対応する光源L1 ′の 光が車両の傾斜したフロントガラス面により遮断される ので、接点K1 S′が開き、コイル44Cに電流が流れ なくなる。そのため、電磁弁44が開弁し、シリンダが 加圧され、上面乾燥ノズル2は上昇する。この上昇によ り他方の第1光電スイッチK1 ′に対応する光源L1 ′ の光が通過するようになると、接点KiS′が再び閉じ られて上面乾燥ノズル2は下降し、以後この上昇・下降 を繰り返しつつ上面乾燥ノズル2はフロントガラス面に 略沿って上昇する。

【0029】そして、上面乾燥ノズル2が車両の天井面 に対応した位置(タ)に達すると、第2光電スイッチK2 に対応する光源L2 の光が車両天井面により遮断され、 他方の第1光電スイッチK1 ′に対応する光源L1 ′の 光は通過するので、接点K2 Sが閉じ、接点K1 S f も 閉じ、コイル42C、44Cに電流が流れる。そのた め、電磁弁42,44は励磁され、ピストンロッド5は 停止装置6により停止されるので、上面乾燥ノズル2は 乾燥処理に適した昇降位置に保たれる。

のリヤガラス面に対向するようになると、第2光電スイ ッチK2 に対応する光源L2 の光は通過するので、接点 K2 Sは開き、コイル42Cに電流は流れなくなる。そ のため、電磁弁42は開弁し、停止装置6によるピスト ンロッド5の停止は解除され、上面乾燥ノズル2は下降 する。この下降により第2光電スイッチK2 に対応する 光源L₂ の光が再び遮断されるようになると、接点K₂ Sが再び閉じられて上面乾燥ノズル2の下降は停止し、 以後この下降・停止を繰り返しつつ上面乾燥ノズル2は フロントガラス面に略沿って下降して下限位置(オ) にく 30 る。

【0031】そして、門型フレーム1が(D)で示す位 置に、上面乾燥ノズル2が位置(ワ)に達すると、門型フ レーム1に設けられた超音波検知装置50により車両の 最後部を検知する。そのため、門型フレーム1は往行か ら復行に走行方向が変わる。復行の場合は、前述した図 6の場合と同様の作用を行う。

【0032】図8は前述した本発明の実施例の作用を表 したフローチャートである。ステップS1で乾燥処理か 否かを判定する。乾燥処理であればステップS:に進 40 み、そうでなければステップS2に進み他の処理を行 う。ステップS』で、復行であればステップS』に、往 行であればステップSiaに進む判定を行う。ステップS 4 で、第1光電スイッチK1に対応する光源L1の光が 遮断されていればステップS。に、通過していればステ ップS。に進む。ステップS。では、上面乾燥ノズル2 の上昇を行う。ステップS。で、第2光電スイッチK2 に対応する光源の光が遮断されていればステップS 1 に、通過していればステップS。に進む。ステップS

る。ステップS。では、上面乾燥ノズル2が下降され る。そして、ステップS。で終了でないと判定される と、ステップS。に戻り、前述した作用が繰返される。 また、往行の場合には、ステップS10で、他方の第1光 電スイッチK: ′に対応する光源L: ′の光の遮断と通 過を判定する点で復行の場合と異なるだけで、ステップ S11~S15は、ステップS5~S, と同様なものであ

【0033】而して前記実施例では処理工程(乾燥工 10 程)を門型フレーム1の往行時及び復行時の何れでも実 施できるようにしたため、復行時用の第1光電スイッチ K1 と往行時用の第1光電スイッチK1 ′とを設けた が、復行時にのみ処理工程を実施する場合には後者の光 電スイッチK1 'を、また往行時にのみ処理工程を実施 する場合には前者の光電スイッチKiをそれぞれ省略し

【0034】また前述の本発明の実施例によれば、昇降 部材12,13が所定の角度以上に揺動したときに作動 し、門型フレーム1の走行を停止する信号を出力するリ 【0030】上面乾燥ノズル2が位置(ル) に達して車両 20 ミットスイッチ23が設けられている。そのため、光電 スイッチや、エアおよび油圧回路等に作動不良が生じた 場合に、上面乾燥ノズル2が車両に接触することを、回 転ローラ30、30とともに防止している。したがっ て、車両の車体を傷つけるおそれがない。

> 【0035】以上、本発明の実施例を詳述したが、本発 明は、前記実施例に限定されるものではなく、特許請求 の範囲に記載された本発明を逸脱することなく、種々の 設計変更を行うことが可能である。たとえば、処理装置 として上面乾燥ノズルを用いたが、上面シャワーノズル を用いることも可能である。また、門型フレームを走行 させるかわりに、門型フレームを固定し、車両を走行さ せる場合にも本発明は適用することができる。

[0036]

【発明の効果】以上のように、本発明の車両の車体洗浄 装置における上面処理装置の昇降作動装置は、処理装置 よりも下方に配設されて該処理装置と一体的に昇降する 第1光電スイッチと、その第1光電スイッチに対し車両 前後方向及び下方にそれぞれ間隔をおいて配設されて該 処理装置と一体的に昇降する第2光電スイッチと、第1 光電スイッチが車体面を検出した時には処理装置を上昇 させ、また第1光電スイッチが車体面を検出せず且つ第 2光電スイッチが車体面を検出した時には処理装置の昇 降を停止させ、更に第1及び第2光電スイッチが何れも 車体面を検出しない時には処理装置を下降させるように それぞれ昇降装置を制御する制御手段とを備えるので、 処理装置を車両の傾斜したウインドガラス面に沿って上 昇させる際に、第1光電スイッチが車体面を検出すると それだけで処理装置を速やかに上昇させることができ、 従って処理装置がウインドガラス面に衝接するのを効果 7 では、停止装置6によりピストンロッド5が停止され 50 的に防止することができる。また処理装置を下降させる

場合には、2個の光電スイッチが車体面を検出しないこ とを下降の条件にしているから、前記従来装置のように 3個の光電スイッチを用いて下降を制御するようにした 構造のものと比べて、光電スイッチの透過不良に起因し た処理装置の故障発生の可能性が少なくなる。 更に第1 光電スイッチが車体面を検出せず且つ第2光電スイッチ が車体面を検出した状態では処理装置の昇降を停止させ ておくことができるため、略水平な車体面に沿って処理 装置が移動する場合には、該処理装置の昇降頻度を極力 減らすことができてその昇降駆動系の耐久性向上に寄与 10 【図8】前記実施例の作用を表わすフローチャート することができる。以上の結果、装置の構造簡素化と耐 久性向上とを図りつつ処理装置を車両上面形状に対し非 接触で的確に追従させることができ、更に故障発生を極 力回避することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例を示す正面図

【図2】図1の2-2線に沿う、前記実施例の要部側面

【図3】前記実施例におけるピストンロッド停止装置の

構成を示す図

【図4】前記実施例におけるエアおよび油圧回路を示す

10

【図5】センサとしての光電スイッチと電磁弁のコイル との接続を示す図

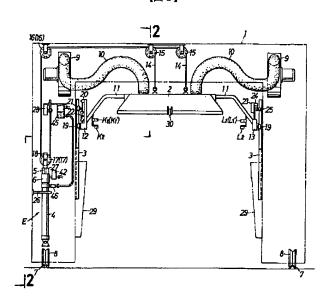
【図6】門型フレームの復行で乾燥処理を行う場合の上 面乾燥ノズルの位置を示す図

【図7】 門型フレームの往復行で乾燥処理を行う場合の 上面乾燥ノズルの位置を示す図

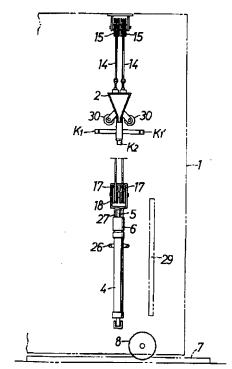
【符号の説明】

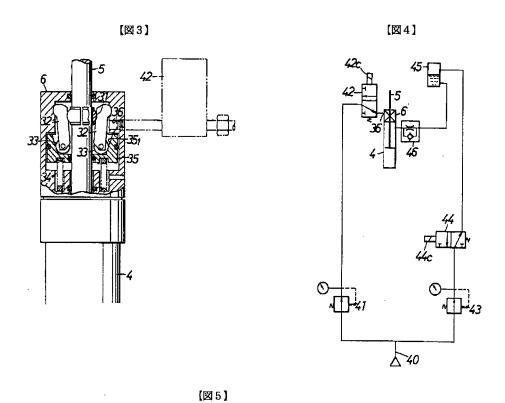
1	門型フレーム
2	処理装置としての上面乾燥ノズル
4	シリンダ
5	ピストンロッド
6	停止装置
E	昇降装置
K_1 , K_1 '	第1光電スイッチ
K_2	第2光電スイッチ

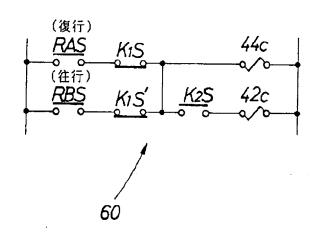
【図1】

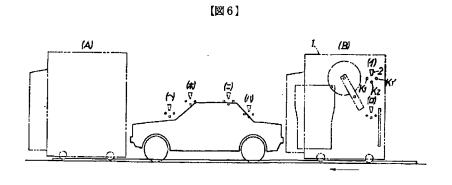


【図2】

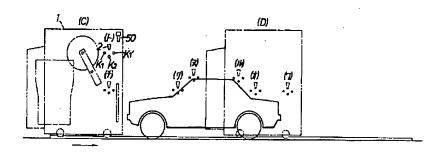








【図7】



【図8】

